

Fiche TD avec le logiciel : tdr69

Introduction à la classification

A.B. Dufour & S. Dray

La fiche donne les principes généraux de la classification automatique. L'essentiel est consacré à la description des fonctions `hclust` et `kmeans` dans .

Table des matières

| | |
|--|-----------|
| 1 Définitions | 2 |
| 2 Distance entre individus | 5 |
| 3 Distances et dendrogrammes | 7 |
| 3.1 Principe général | 7 |
| 3.2 Exemples | 10 |
| 3.3 Exercice | 13 |
| 4 Une fonction de valuation particulière : le critère de Ward | 13 |
| 4.1 Distances et variance | 13 |
| 4.2 Principe | 14 |
| 4.3 Exercices | 16 |
| 4.3.1 Exercice 1 | 16 |
| 4.3.2 Exercice 2 | 16 |
| 5 Recherche d'une partition | 16 |
| 5.1 Exemple des abondances de poisson | 16 |
| 5.2 Remarque | 18 |
| Références | 21 |

1 Définitions

L'objectif principal des méthodes de classification automatique est de répartir les éléments d'un ensemble en groupes c'est-à-dire d'établir une partition de cet ensemble. Différentes contraintes sont bien sûr imposées, chaque groupe devant être le plus homogène possible, et les groupes devant être les plus différents possibles entre eux.

De plus, on ne se contente pas d'une partition, mais on cherche une hiérarchie de parties, qui constitue un arbre binaire appelé **dendrogramme**. Quelques définitions de base sont donc indispensables.

On considère ici des ensembles finis donc des collections d'objets au sens habituel. A est un **ensemble** :

$$A = \{a_1, a_2, \dots, a_n\} \Leftrightarrow a_j \in A \text{ pour } 1 \leq j \leq n$$

Une **partie** de A est un sous-ensemble :

$$B = \{b_1, b_2, \dots, b_p\} \subseteq A \Leftrightarrow b_k \in A \text{ pour } 1 \leq k \leq p$$

Si on compte la partie vide et l'ensemble tout entier, il y a 2^n parties dans A . L'**ensemble de toutes les parties** de A se note $\Phi(A)$. Si A est formé de $\{a, b, c, d\}$, $\Phi(A)$ compte 16 éléments qui sont :

$$\begin{aligned} &\emptyset \\ &\{\{a\}, \{b\}, \{c\}, \{d\}\} \\ &\{\{a, b\}, \{a, c\}, \{a, d\}, \{b, c\}, \{b, d\}, \{c, d\}\} \\ &\{\{a, b, c\}, \{a, b, d\}, \{a, c, d\}, \{b, c, d\}\} \\ &\{\{a, b, c, d\}\} \end{aligned}$$

Deux parties d'un ensemble sont :

- soit chevauchantes (non égales et d'intersection non nulle),
- soit disjointes (sans élément commun, d'intersection nulle),
- soit incluses l'une dans l'autre,
- soit égales.

Une **partition** est un sous-ensemble de parties deux à deux disjointes dont la réunion fait l'ensemble tout entier.

$$A = \{A_1, A_2, \dots, A_K\} \text{ est une partition de } A$$

$$\begin{array}{c} \Updownarrow \\ A_i \cap A_j = \emptyset \text{ pour } i \neq j \\ \cup_{k=1}^K A_k = A \end{array}$$

Par exemple, $\{\{a, e, f, g\}, \{b\}, \{c, d\}\}$ est une partition de $\{a, b, c, d, e, f, g\}$. Une partition équivaut à une **variable qualitative**. Dans R, c'est un factor :

```
pop <- gl(4,5, labels = c("rouge", "vert", "bleu", "jaune")) # facteur couleur
w1 <- sample(pop) # réarrangement par permutation pour brassier les couleurs
w1
```

```
[1] jaune vert vert bleu rouge jaune rouge rouge bleu jaune vert vert jaune
[14] bleu rouge bleu vert jaune rouge bleu
Levels: rouge vert bleu jaune
split(1:20, w1)
$rouge
[1] 5 7 8 15 19
$vert
[1] 2 3 11 12 17
$bleu
[1] 4 9 14 16 20
$jaune
[1] 1 6 10 13 18
```

Les composantes de la liste sont les parties, les noms des composantes sont les niveaux du facteur. Les méthodes d'ordination (ACP, AFC, etc) fournissent, comme leur nom l'indique, une ordination des individus ; elles résument les données par un (ou plusieurs) score(s) numérique(s). Les méthodes de classification résument les données par une variable qualitative. Elles fournissent des partitions. Il n'y a pas de bonnes ou de mauvaises méthodes, mais des outils plus ou moins utiles pour parler des données. On peut les utiliser simultanément comme par exemple, en représentant les groupes d'individus obtenus par classification sur le plan factoriel issu d'une méthode d'ordination.

Un ensemble quelconque de parties est formé de parties chevauchantes, disjointes ou incluses. Un ensemble de parties formant une partition ne comporte que des parties disjointes recouvrant le tout. Entre ces deux classes, la première trop large pour être utile et la seconde trop étroite pour être nuancée, on trouve les hiérarchies de parties.

Une **hiérarchie** de parties de A est un ensemble de parties ayant quatre propriétés :

1. La partie vide en fait partie
2. Les parties réduites à un seul élément en font partie.
3. L'ensemble total A lui-même en fait partie.
4. Si X et Y en font partie, alors soit X et Y sont disjointes, soit X contient Y , soit Y contient X .

Par exemple, l'ensemble :

$$\{\{a\}, \{b\}, \{c\}, \{d\}, \{e\}, \{a, b\}, \{e, d\}, \{a, b, c, d, e\}\}$$

est une hiérarchie de parties ou encore un n -arbre.

Un arbre est un graphe raciné :

- les feuilles sont les parties à un seul élément (qui sont toujours dans une hiérarchie),
- la racine est l'ensemble tout entier (qui est toujours dans la hiérarchie).

Chaque partie n'a qu'un ancêtre, à l'exclusion de la racine qui n'en a pas. Si l'arbre est binaire, chaque partie a deux descendants, à l'exclusion des feuilles

qui n'en ont pas. On dit alors que la hiérarchie est **totalement résolue**.

La hiérarchie est **valuée** si à chaque partie on peut associer une valeur numérique qui vérifie la définition :

$$X \subseteq Y \Leftrightarrow h(X) \leq h(Y)$$

où h est la fonction associant une valeur à la position d'un individu ou d'une classe d'individus dans la hiérarchie.

Si on prend par exemple le premier dendrogramme (a) de la figure 1. On pose $X = \{1, 2\}$ et $Y = \{1, 2, 3\}$. X est contenu dans Y . La longueur $h(X)$ est plus petite que la longueur $h(Y)$ et ainsi de suite.

Cette valeur place les feuilles tout en bas et la racine tout en haut. La représentation graphique d'une hiérarchie valuée s'appelle un **dendrogramme**. Il est essentiel de comprendre d'entrée que cette représentation est très peu contrainte :

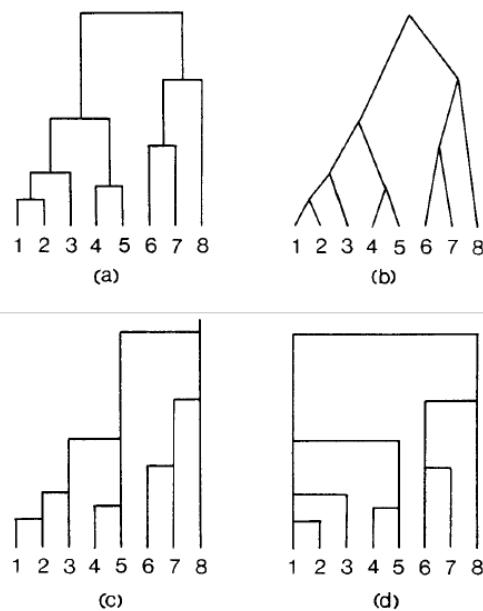


FIGURE 1 : On a ici 4 représentations (parmi un très grand nombre possible) d'une hiérarchie valuée.

La présente fiche introduit à la recherche d'une hiérarchie valuée pour décrire des données numériques puis à celle d'une partition pour les résumer.

2 Distance entre individus

La recherche d'une hiérarchie valuée s'appelle une classification hiérarchique (*hierarchical clustering*). Une telle recherche s'appuie sur une notion de distances entre individus qui induit une mesure de l'**hétérogénéité** d'une partie basée sur les distances entre individus qui sont dedans et une mesure de **dissimilité** entre deux parties basée sur la distance entre un individu de l'un et un individu de l'autre.

Dans R, il existe un grand nombre de fonctions pour calculer des distances comme la fonction `dist` de la librairie `stats` ou les fonctions `dist.*` d'`ade4` (cf ci-dessous quelques exemples).

| Fonctions | Données |
|--------------------------|---|
| <code>dist.binary</code> | variables dichotomiques (généralement présence / absence) |
| <code>dist.prop</code> | vecteurs de proportions dont la somme en ligne vaut 1 |
| <code>dist.quant</code> | variables quantitatives |

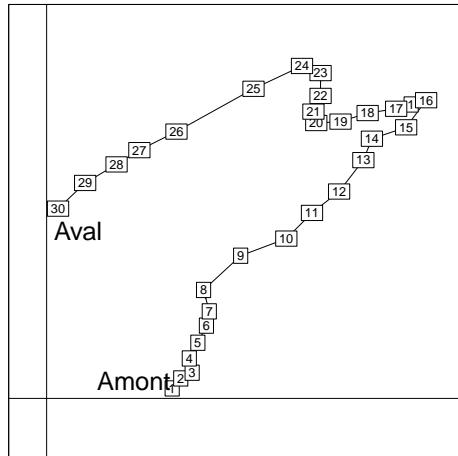
Récupérer le jeu de données `doubs` :

```
library(ade4)
data(doubs)
```

30 sites sont régulièrement disposés le long du Doubs, affluent de la Saône qui passe à Besançon. Un schéma de la région indique la position du Doubs :



Exercice. Refaire la carte ci-dessous.



On s'intéresse maintenant au tableau `doubs$fish` contenant l'abondance de 27 espèces de poisson dans les 30 sites d'études :

```

poi <- doubs$fish
dim(poi)
[1] 30 27
head(poi)
   Cogo Satr Phph Neba Thth Teso Chna Chto Lele Lece Baba Spbi Gogo Eslu Pefl Rham
1 0 3 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
2 0 5 4 3 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
3 0 5 5 5 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 2 2 0 0
4 0 4 5 5 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 2 2 0 0
5 0 2 3 2 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 2 4 4 0 0
6 0 3 4 5 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 1 1 1 0
   Legi Scer Cyca Titi Abbr Icme Acce Ruru Blbj Alal Anan
1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
2 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
3 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
4 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
5 0 2 0 3 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
6 0 0 0 2 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0
names(poi)
[1] "Cogo" "Satr" "Phph" "Neba" "Thth" "Teso" "Chna" "Chto" "Lele" "Lece" "Baba"
[12] "Spbi" "Gogo" "Eslu" "Pefl" "Rham" "Legi" "Scer" "Cyca" "Titi" "Abbr" "Icme"
[23] "Acce" "Ruru" "Blbj" "Alal" "Anan"
head(doubs$species)
      Scientific          French          English code
1     Cottus gobio    chabot    european bullhead Cogo
2     Salmo trutta fario  truite fario    brown trout Satr
3     Phoxinus phoxinus    vairon        minnow Phph
4     Nemacheilus barbatulus  loche franche stone loach Neba
5     Thymallus thymallus      ombre       grayling Thth
6     Telestes soufia agassizi    blageon     blageon Teso
  
```

On calcule la distance euclidienne entre les sites 1 et 2 :

$$d_{12} = \sqrt{\sum_{j=1}^{27} (x_{1j} - x_{2j})^2}$$

```

sqrt(sum((poi[1,]-poi[2,])^2))
[1] 5.385165
  
```

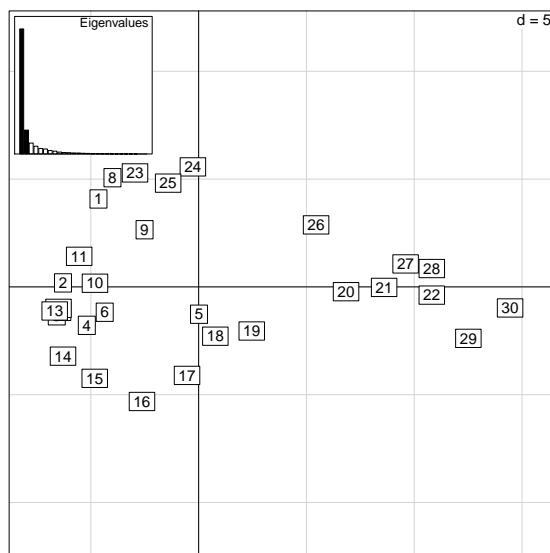
que l'on peut retrouver à l'aide de la fonction `dist` :

```
dpoi <- dist(poi)
as.matrix(dpoi)[1,2]
[1] 5.385165
```

Exercice. Faire la même vérification entre les troisième et quatrième sites.

L'analyse en coordonnées principales est une méthode d'ordination qui fournit une représentation euclidienne des données contenues dans une matrice de distances.

```
pco1 <- dudi.pco(dpoi, scannf = FALSE)
scatter(pco1)
```



3 Distances et dendrogrammes

3.1 Principe général

En classification hiérarchique, on distingue les méthodes ascendantes et les méthodes descendantes. Les méthodes ascendantes créent une partie en regroupant deux parties existantes. Les méthodes descendantes divisent au contraire une partie existante pour en faire deux nouvelles.

Pour regrouper, il faut un critère. Au début, il est naturel de regrouper les deux individus les plus proches au sens de la dissimilarité de départ. Mais immédiatement après cette opération, on peut regrouper soit des individus, soit un individu et une classe, soit, un peu plus tard, deux classes. Plusieurs stratégies peuvent alors s'insérer dans le schéma général :

Etape 1. On dispose d'une matrice de dissimilarités entre n individus. Chaque individu donne une partie réduite à lui-même à laquelle on attribue la valeur 0.

Prendre la plus petite valeur de cette matrice et faire avec le couple correspondant une partie à deux éléments. Attribuer à cette nouvelle partie une valeur positive. On a alors $n-1$ parties.

Exemple

| | 2 | 1 | 3 | 4 | 5 | 8 | 6 | 7 | 13 | 9 | 10 | 11 | 12 |
|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 2 | 0 | 3 | 3 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 1 | 3 | 0 | 1 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 3 | 3 | 1 | 0 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 4 | 6 | 6 | 6 | 0 | 4 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 5 | 6 | 6 | 6 | 4 | 0 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 8 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 0 | 5 | 5 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 5 | 0 | 2 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 7 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 5 | 2 | 0 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 13 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 0 | 10 | 10 | 10 | 10 |
| 9 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 0 | 7 | 9 | 9 |
| 10 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 7 | 0 | 9 | 9 |
| 11 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 9 | 9 | 0 | 8 |
| 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 9 | 9 | 8 | 0 |

On regroupe les individus 1 et 3 en un couple $A = \{1, 3\}$ et $h(A) = 1$.

Etape 2. A chaque pas, on a m parties et une valeur $h(i)$ associée à chacune d'entre elles. Regrouper deux d'entre elles sur le critère **M** et attribuer à la réunion une valeur h supérieure ou égale à la valeur des deux composantes.

Exemple

On calcule une nouvelle matrice de dissimilarités en remplaçant les individus 1 et 3 par le couple **A**. On remarque que pour tout individu conservé, les distances au couple **A** sont égales (triangle isocèle).

| | 2 | A | 4 | 5 | 8 | 6 | 7 | 13 | 9 | 10 | 11 | 12 |
|----------|----|----------|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 2 | 0 | 3 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| A | 3 | 0 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 4 | 6 | 6 | 0 | 4 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 5 | 6 | 6 | 4 | 0 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 8 | 12 | 12 | 12 | 12 | 0 | 5 | 5 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 5 | 0 | 2 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 7 | 12 | 12 | 12 | 12 | 5 | 2 | 0 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 13 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 0 | 10 | 10 | 10 | 10 |
| 9 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 0 | 7 | 9 | 9 |
| 10 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 7 | 0 | 9 | 9 |
| 11 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 9 | 9 | 0 | 8 |
| 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 11 | 10 | 9 | 9 | 8 | 0 |

On regroupe les individus 6 et 7 en un couple $B = \{6, 7\}$ et $h(B) = 2$.

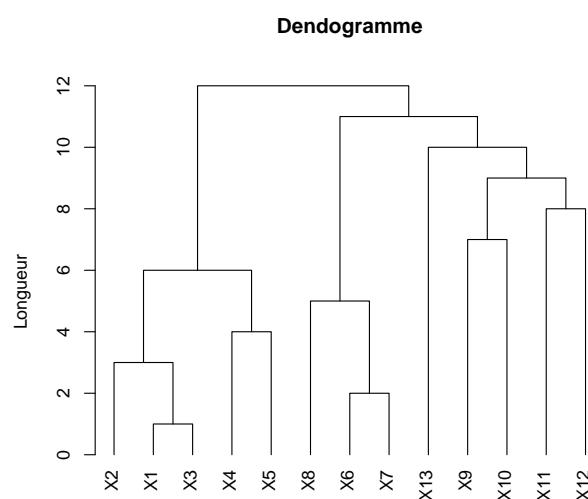
Etape 3. Recommencer jusqu'à ce qu'il ne reste que la classe regroupant le tout et lui attribuer une valeur supérieure à toutes les autres.

Exemple

| | | | | | | | | | | | |
|----------|----------|----------|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| | 2 | A | 4 | 5 | 8 | B | 13 | 9 | 10 | 11 | 12 |
| 2 | 0 | 3 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| A | 3 | 0 | 6 | 6 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 4 | 6 | 6 | 0 | 4 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 5 | 6 | 6 | 4 | 0 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 12 |
| 8 | 12 | 12 | 12 | 12 | 0 | 5 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| B | 12 | 12 | 12 | 12 | 5 | 0 | 11 | 11 | 11 | 11 | 11 |
| 13 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 0 | 10 | 10 | 10 | 10 |
| 9 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 10 | 0 | 7 | 9 | 9 |
| 10 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 10 | 7 | 0 | 9 | 9 |
| 11 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 10 | 9 | 9 | 0 | 8 |
| 12 | 12 | 12 | 12 | 12 | 11 | 11 | 10 | 9 | 9 | 8 | 0 |

On regroupe les individus 1, 3 et 2 en un couple $C = \{1, 2, 3\}$, $h(C) = 3$ et ainsi de suite.

Les regroupements successifs peuvent être représentées par un **arbre** ou **dendrogramme**.



Exemple
hclust (*, "complete")

En conclusion, chaque procédé qui définit \mathbf{M} et h , respectivement le choix pour le regroupement et la fonction de valuation, donne une classification hiérarchique particulière. Parmi les procédés les plus répandus figurent d'abord ceux qui sont basés sur les distances entre parties.

3.2 Exemples

On considère une variable mesurée sur quatre individus.

```
w <- c(0,1,2.1,3.3)
w <- data.frame(w)
w
      w
1 0.0
2 1.0
3 2.1
4 3.3
(dw <- dist(w))
      1   2   3
1 0.0
2 1.0
3 2.1 1.1
4 3.3 2.3 1.2
as.matrix(dw)
      1   2   3   4
1 0.0 1.0 2.1 3.3
2 1.0 0.0 1.1 2.3
3 2.1 1.1 0.0 1.2
4 3.3 2.3 1.2 0.0
```

La recherche d'une classification sur les individus dépend de différentes valeurs de h pour un même critère d'aggrégation \mathbf{M} . La fonction `hclust` de R en propose plusieurs et on va étudier les plus courantes.

1. Lien simple

Saut minimum = lien simple = single linkage = single
 $d(A, B) = \min(d(a, b))$

Le résultat s'obtient à l'aide de la fonction `hclust`.

```
hclust(dw, "single")
Call:
hclust(d = dw, method = "single")
Cluster method   : single
Distance         : euclidean
Number of objects: 4
```

Les valeurs rentrées par la fonction `hclust` sont :

```
res1 <- hclust(dw, "single")
names(res1)
[1] "merge"        "height"       "order"        "labels"        "method"
[6] "call"          "dist.method"
unclass(res1)
$merge
[,1] [,2]
[1,] -1  2
[2,] -3  1
[3,] -4  2
$height
[1] 1.0 1.1 1.2
$order
[1] 4 3 1 2
$labels
NULL
$method
[1] "single"
$call
hclust(d = dw, method = "single")
$dist.method
[1] "euclidean"
```

`res1$merge` contient les différentes étapes de regroupement des individus. Une entrée négative indique un regroupement de singlenton ; une entrée positive indique un regroupement de classes.

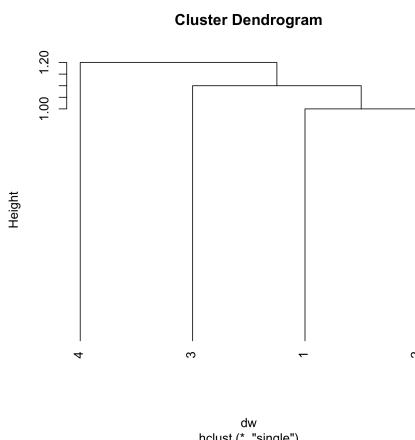
Dans l'exemple, la ligne 1 signifie que les deux singlentons {1} et {2} ont été regroupés ; la ligne 2 indique que le singleton {3} a été regroupé avec la première classe {1, 2} ; la ligne 3 indique que le singleton {4} a été regroupée avec la seconde classe {1, 2, 3}.

`res1$height` contient les longueurs des branches associant des individus et/ou des groupes d'individus entre eux.

Dans l'exemple, les hauteurs retenues pour les noeuds de la classification sont 1.0, 1.1 et 1.2.

Le dendrogramme s'obtient par :

```
plot(hclust(dw, "single"), hang=-1)
```

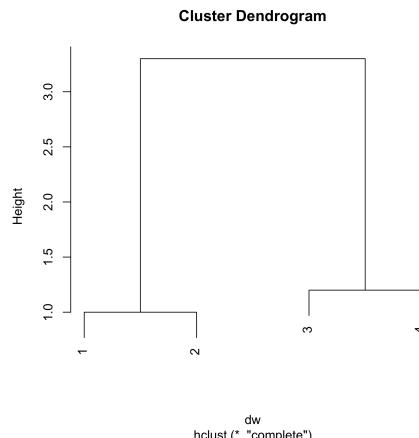


2. Lien complet

Agrégation par le diamètre = lien complet = complete linkage = complete
 $d(A, B) = \max(d(a, b))$

```
unclass(hclust(dw, "complete"))
$merge
[1,] [1] [2]
[1,] -1 -2
[2,] -3 -4
[3,] 1 2
$height
[1] 1.0 1.2 3.3
$order
[1] 1 2 3 4
$labels
NULL
$method
```

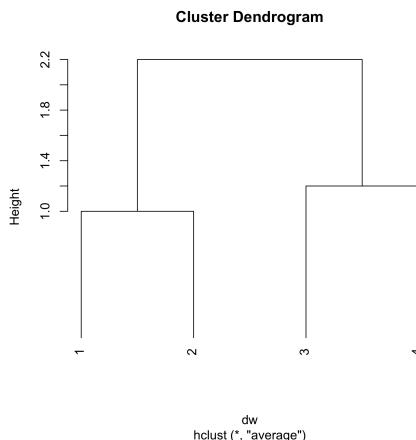
```
[1] "complete"
$call
hclust(d = dw, method = "complete")
$dist.method
[1] "euclidean"
plot(hclust(dw, "complete"))
```



3. Lien moyen

Lien moyen = Unweighted Pair Group Method of Aggregation (UGPMA) =
 average
 $d(A, B) = \text{mean}(d(a, b))$

```
plot(hclust(dw, "average"), hang=-1)
unclass(hclust(dw, "average"))
$merge
[,1] [,2]
[1,] -1   -2
[2,] -3   -4
[3,]  1    2
$height
[1] 1.0 1.2 2.2
$order
[1] 1 2 3 4
$labels
NULL
$method
[1] "average"
$call
hclust(d = dw, method = "average")
$dist.method
[1] "euclidean"
```



3.3 Exercice

On considère les données environnementales contenues dans l'objet **doubs**.

1. Examiner les données à l'aide par exemple de boîtes à moustaches et répondre à la question : vaut-il mieux travailler sur les données brutes ? les données centrées ? les données normées ?
2. Calculer les distances entre les sites selon une méthode associée aux données quantitatives.
3. Construire une classification hiérarchique ainsi que le dendrogramme associé.
4. Commenter.

4 Une fonction de valuation particulière : le critère de Ward

C'est souvent le meilleur critère. On va détailler son fonctionnement mais pour en savoir plus encore, consulter l'excellent ouvrage de Lebart, Morineau, Piron [3].

Agrégation de Ward = Moment d'ordre 2 = Inertie minimale

4.1 Distances et variance

Le critère de Ward s'appuie sur la forte connexion entre les notions de distances et de variance. On a :

$$\begin{aligned} var_{\mathbf{P}}(\mathbf{x}) &= \sum_{i=1}^n p_i (x_i - \bar{x})^2 = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n p_i p_j (x_i - x_j)^2 \\ var(\mathbf{x}) &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 = \frac{1}{2n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n (x_i - x_j)^2 \end{aligned}$$

D'où la généralisation en terme d'inertie :

$$Iner(\mathbf{X}) = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n \|\mathbf{x}_i - \bar{\mathbf{x}}\|^2 = \frac{1}{2n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n \|\mathbf{x}_i - \mathbf{x}_j\|^2$$

D'où la généralisation en terme d'hétérogénéité :

$$Heter(\Omega) = \frac{1}{2n^2} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n d_{ij}^2$$

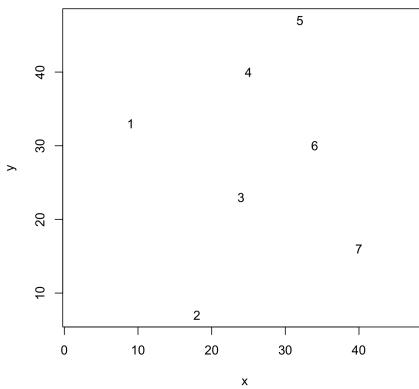
avec Ω une collection de n objets et d_{ij}^2 le carré de la distance de l'objet i à l'objet j . On peut mesurer de l'hétérogénéité dans une partie (inertie intra-classe) ou entre parties (inertie inter-classe). On peut faire de la statistique avec des matrices de distances entre objets.

4.2 Principe

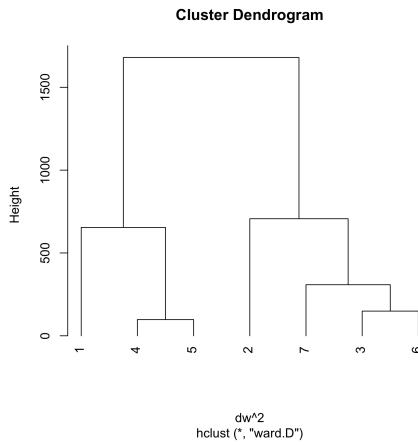
On utilise l'exemple page 36 de l'ouvrage de référence de Gordon [2].

```
x <- c(9,18,24,25,32,34,40)
y <- c(33,7,23,40,47,30,16)
(w <- cbind(x,y))
plot(w,type="n",asp=1, main = "Table 3.1 page 36")
text(w[,1],w[,2],1:7)
```

Table 3.1 page 36



```
dw <- dist(w)
dw^2
hc1 <- hclust(dw^2, "ward.D")
unclass(hc1)
plot(hc1,hang=-1)
```



La matrice de départ est considérée comme la matrice de l'hétérogénéité de tous les groupements initiaux possibles. Au départ, l'inertie totale vaut l'inertie inter-classe et l'inertie intra-classe est nulle. L'objectif de l'algorithme est d'agréger les individus ou les classes afin de faire varier le moins possible l'inertie intra-classe à chaque étape. Ceci revient à rendre minimale la perte d'inertie inter-classe résultant de l'agrégation de deux parties. d_{ij}^2 est la valeur dont augmentera l'inertie intra-classe dans le regroupement si on passe d'une partition en n parties à un élément à une partition en $n - 1$ parties en groupant i et j .

Exemple

| | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 |
|---|------|------|-----|-----|------|-----|
| 2 | 757 | | | | | |
| 3 | 325 | 292 | | | | |
| 4 | 305 | 1138 | 290 | | | |
| 5 | 725 | 1796 | 640 | 98 | | |
| 6 | 634 | 785 | 149 | 181 | 293 | |
| 7 | 1250 | 565 | 305 | 801 | 1025 | 232 |

Comme 4 et 5 sont groupés, on met à jour la matrice de l'hétérogénéité des groupements maintenant possibles. Elle a une ligne et une colonne en moins et toutes les valeurs des classes non modifiées sont conservées. On a seulement besoin de la valeur de l'hétérogénéité **nouvelle** engendrée par le groupement au pas suivant de $C_i \cup C_j$ (le groupement qu'on vient d'opérer) avec C_k , une classe quelconque héritée du tour précédent. Si on utilise une distance euclidienne en raisonnant sur les centres de gravité des classes, on trouve que l'accroissement de l'inertie intra-classe vaut :

$$I(C_i \cup C_j, C_k) = \frac{n_i + n_k}{n_i + n_j + n_k} I(C_i, C_k) + \frac{n_j + n_k}{n_i + n_j + n_k} I(C_j, C_k) - \frac{n_k}{n_i + n_j + n_k} I(C_i, C_j)$$

avec n_i le nombre d'objets (individus) dans la partie C_i . Ainsi, au lieu de chercher les deux éléments les plus proches, on cherche les éléments pour lequel cet accroissement est minimal. Par exemple :

$$I(\{4, 5\}, \{3\}) = \frac{2}{3} I(\{4, 3\}) + \frac{2}{3} I(\{5, 3\}) - \frac{1}{3} I(\{4, 3\}) = \frac{2}{3} 290 + \frac{2}{3} 640 - \frac{1}{3} 98 = 587.3$$

D'où le nouvel indice entre parties (a est le regroupement de 4 et 5) :

| | 1 | 2 | 3 | a | 6 |
|---|------|--------|-------|--------|-----|
| 2 | 757 | | | | |
| 3 | 325 | 292 | | | |
| a | 654 | 1923.3 | 587.3 | | |
| 6 | 634 | 785 | 149 | 283.3 | |
| 7 | 1250 | 565 | 305 | 1184.7 | 232 |

On recommence (b est le regroupement de 3 et 6) :

| | 1 | 2 | b | a |
|---|-------|--------|-------|--------|
| 2 | 757 | | | |
| b | 589.7 | 668.3 | | |
| a | 654 | 1923.3 | 587.3 | |
| 7 | 1250 | 565 | 308.3 | 1184.7 |

Le tableau complet est dans Gordon [2] page 84. Tous les justificatifs sont dans Benzécri *et al* [1] (2.5.2 p. 187). On retiendra qu'une méthode prend tout aussi bien d_{ij} , $\sqrt{d_{ij}}$, d_{ij}^2 , ... en entrée. C'est un reproche qu'on fait souvent à ce type de méthodes qui est peu contrariant sur les input. Avec le critère de Ward, la justification euclidienne implicite rend logique l'usage des carrés d'une distance euclidienne.

4.3 Exercices

4.3.1 Exercice 1

On considère à nouveau les données environnementales contenues dans l'objet **doubs**. Comparer les classifications obtenues sur la matrice de distances, la racine carrée de la matrice de distances ou le carré de la matrice de distances euclidiennes.

4.3.2 Exercice 2

On considère les abondances de poissons contenues dans l'objet **doubs**. Construire et commenter la classification associée à la méthode de Ward sur la matrice de distances construite au paragraphe 2.

5 Recherche d'une partition

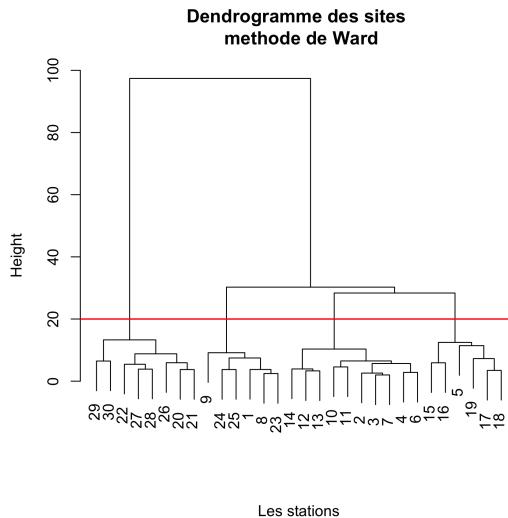
La recherche d'une partition revient à couper un arbre à partir soit d'une hauteur donnée, soit d'un nombre de classes défini. Pour ce faire, on utilise la fonction bien nommée **cutree()**.

5.1 Exemple des abondances de poisson

On note **hexo2** la classification - méthode de Ward - des sites à partir des espèces de poisson obtenue dans le paragraphe 4.3.2. On choisit de couper l'arbre à la hauteur 20.

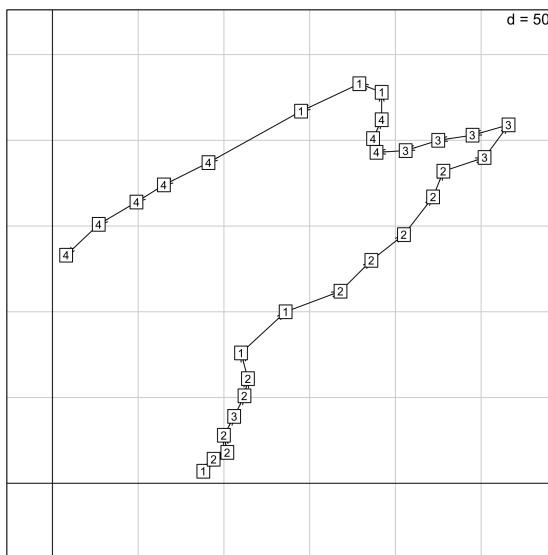
```
plot(hexo2, main="Dendrogramme des sites \n methode de Ward", xlab = "Les stations", sub = "")  
abline(h=20, col="red", lwd=1.5)  
parti <- cutree(hexo2,h=20)  
parti
```

| | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
|----|----|---|---|---|---|---|---|---|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|----|
| 1 | 2 | 3 | 4 | 5 | 6 | 7 | 8 | 9 | 10 | 11 | 12 | 13 | 14 | 15 | 16 | 17 | 18 | 19 | 20 | 21 | 22 | 23 | 24 | 25 | 26 | 27 | 28 |
| 1 | 2 | 2 | 2 | 3 | 2 | 2 | 1 | 1 | 2 | 2 | 2 | 2 | 2 | 3 | 3 | 3 | 3 | 3 | 4 | 4 | 4 | 1 | 1 | 4 | 4 | 4 | 4 |
| 29 | 30 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |
| 4 | 4 | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | | |



Cette partition s'exprime sur le gradient amont / aval du Doubs.

```
s.traject(doubs$xy,clab=0)
s.label(doubs$xy,lab=as.character(parti),add.p=T,cla=0.75)
```



On a créé une variable qualitative à quatre classes / modalités. On calcule les moyennes d'abondance des 27 espèces de poisson au sein de chaque classe.

```
round(data.frame(lapply(split(poi,parti),function(x) apply(x,2,mean))),dig=2)
```

| | X1 | X2 | X3 | X4 |
|------|------|-----|------|------|
| Cogo | 0.00 | 0.8 | 1.17 | 0.00 |
| Satr | 0.50 | 4.1 | 2.00 | 0.12 |
| Phph | 0.17 | 4.4 | 3.33 | 0.38 |
| Neba | 0.50 | 3.8 | 4.00 | 1.00 |
| Thth | 0.00 | 1.0 | 0.67 | 0.12 |
| Teso | 0.00 | 0.5 | 2.17 | 0.12 |
| Chna | 0.17 | 0.0 | 0.67 | 1.62 |
| Chto | 0.00 | 0.0 | 2.33 | 1.50 |
| Lele | 0.17 | 0.4 | 3.33 | 2.25 |
| Lece | 1.50 | 0.9 | 2.17 | 3.12 |
| Baba | 0.00 | 0.1 | 2.00 | 3.75 |
| Spbi | 0.00 | 0.0 | 1.67 | 2.12 |
| Gogo | 0.50 | 0.4 | 2.17 | 4.38 |
| Eslu | 0.17 | 0.5 | 1.33 | 3.25 |
| Pefl | 0.00 | 0.3 | 1.83 | 2.75 |
| Rham | 0.00 | 0.0 | 0.83 | 3.50 |
| Legi | 0.17 | 0.0 | 0.67 | 3.00 |
| Scer | 0.17 | 0.0 | 0.50 | 2.12 |
| Cyca | 0.00 | 0.0 | 0.67 | 2.62 |
| Titi | 0.17 | 0.3 | 1.50 | 4.00 |
| Abbr | 0.00 | 0.0 | 0.17 | 3.12 |
| Icme | 0.00 | 0.0 | 0.00 | 2.25 |
| Acce | 0.50 | 0.0 | 0.33 | 4.12 |
| Ruru | 1.33 | 0.1 | 2.50 | 4.88 |
| Blbj | 0.17 | 0.0 | 0.17 | 3.62 |
| Alal | 1.67 | 0.0 | 1.17 | 5.00 |
| Anan | 0.00 | 0.0 | 0.50 | 3.00 |

Interpréter.

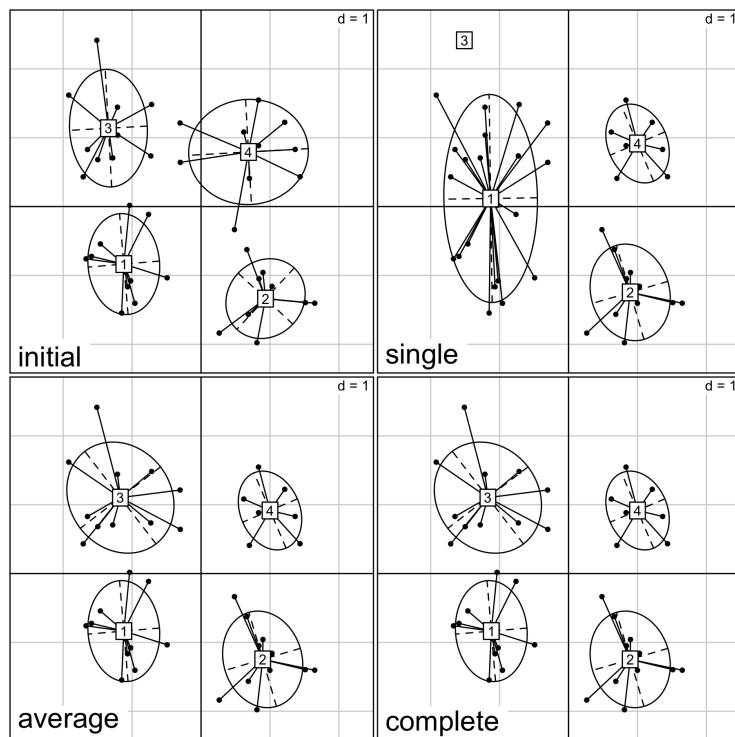
5.2 Remarque

On peut toujours trouver légitime de partager en paquets un ensemble de points même régulièrement répartis dans l'espace. Le problème est de ne pas faire d'erreurs grossières, lesquelles se voient bien en dimension 2, mais se cachent sans peine en dimension quelconque.

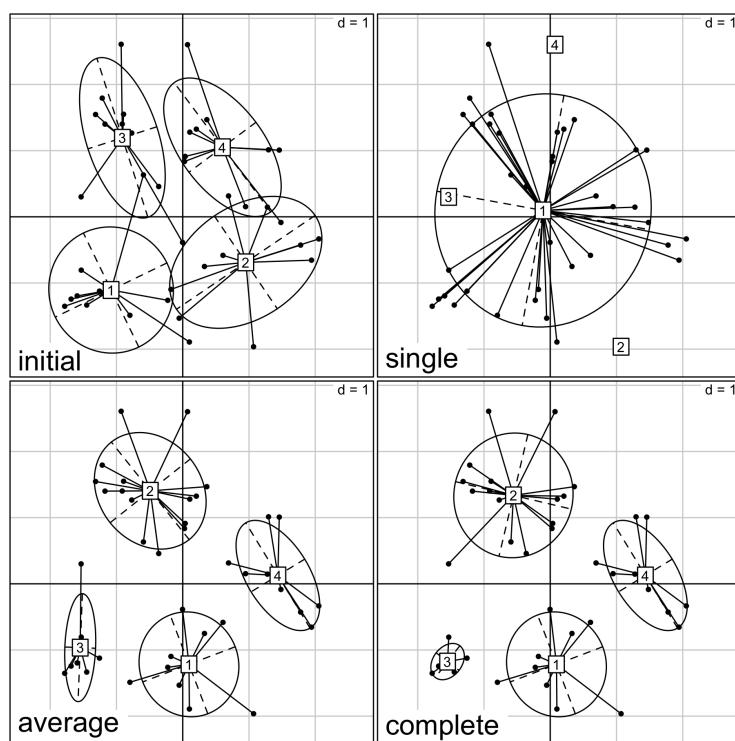
```

library(mvtnorm)
fc <- function(sd) {
  x1 <- rmvnorm(10, mean = c(-1, -1), sig=diag(sd, 2))
  x2 <- rmvnorm(10, mean = c(1, -1), sig=diag(sd, 2))
  x3 <- rmvnorm(10, mean = c(-1, 1), sig=diag(sd, 2))
  x4 <- rmvnorm(10, mean = c(1, 1), sig=diag(sd, 2))
  x <- rbind(x1,x2,x3,x4)
  init <- factor(rep(1:4,rep(10,4)))
  old.par <- par(no.readonly = TRUE)
  par(mfrow=c(2,2))
  s.class(x,init,sub="initial",csub=2)
  #
  h0 <- hclust(dist(x),"single")
  parti <- as.factor(cutree(h0,k=4))
  s.class(x,parti,sub="single",csub=2)
  #
  h0 <- hclust(dist(x),"average")
  parti <- as.factor(cutree(h0,k=4))
  s.class(x,parti,sub="average",csub=2)
  #
  h0 <- hclust(dist(x),"complete")
  parti <- as.factor(cutree(h0,k=4))
  s.class(x,parti,sub="complete",csub=2)
  par(old.par)
}
fc(sd=0.25)

```

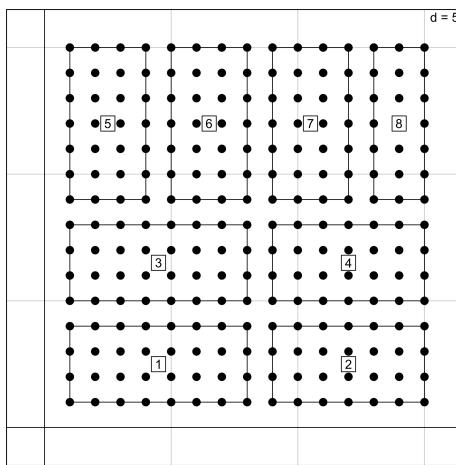


fc (sd=0.5)



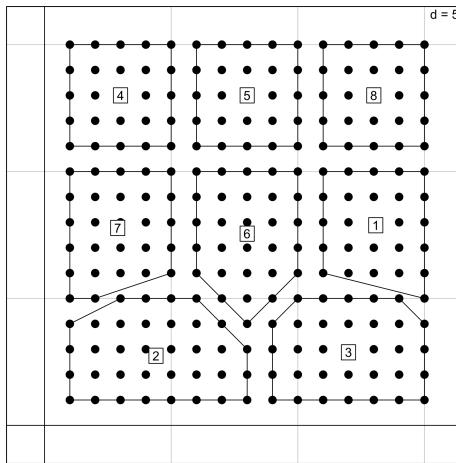
Avec une grille régulière :

```
w <- expand.grid(1:15,1:15)
s.label(w,clab=0,cpoi=2)
s.chull(as.data.frame(w),as.factor(cutree(hclust(dist(w)^2,"single"),8)),add.p=T,opt=1)
s.label(w,clab=0,cpoi=2)
s.chull(as.data.frame(w),as.factor(cutree(hclust(dist(w)^2,"ward.D"),8)),add.p=T,opt=1)
```



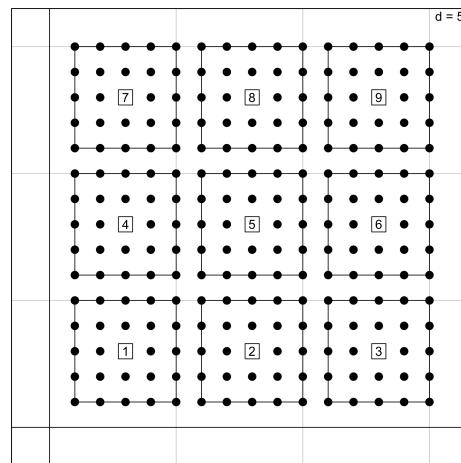
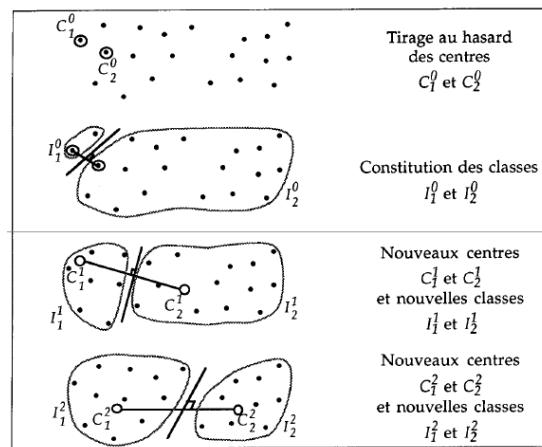
On doit pouvoir faire mieux :

```
s.label(w,clab=0,cpoi=2)
s.chull(as.data.frame(w),as.factor(kmeans(w,8)$cluster),add.p=T,opt=1)
```



C'est mieux, mais pas toujours la même chose ! Il s'agit d'une agrégation autour des centres mobiles. La figure suivante résume parfaitement la situation : La fonction calcule à chaque étape les centres de gravité des classes puis réaffecte chaque point au centre le plus proche. Elle accepte en entrée soit le nombre de classes (dans ce cas, la première série de centres est tirée au hasard), soit une liste de points qui serviront de centres de départ.

```
s.label(w,clab=0,cpoi=2)
cent <- expand.grid(c(3,8,13),c(3,8,13))
s.chull(as.data.frame(w),as.factor(kmeans(w,cent)$cluster),add.plot=T,opt=1)
```



Références

- [1] J.P. Benzecri. *L'analyse des données. T.1 : La taxinomie.* Dunod, Paris, 1973.
- [2] A.D. Gordon. *Classification.* Chapman & Hall, London, 2 edition, 1999.
- [3] L. Lebart, A. Morineau, and M. Piron. *Statistique exploratoire multidimensionnelle.* Dunod, Paris, 1995.

Annexe

Cette annexe contient l'ensemble des matrices de distances calculées selon les différentes valeurs de h dans l'exemple 3.2.

1. Lien Simple

| | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 0 | 1.0 | 2.1 | 3.3 |
| 2 | 1.0 | 0 | 1.1 | 2.3 |
| 3 | 2.1 | 1.1 | 0 | 1.2 |
| 4 | 3.3 | 2.3 | 1.2 | 0 |

On regroupe les singletons 1 et 2 : $A = \{1, 2\}$

| | <i>A</i> | 3 | 4 |
|----------|----------|-----|---|
| <i>A</i> | 0 | | |
| 3 | 1.1 | 0 | |
| 4 | 2.3 | 1.2 | 0 |

On regroupe le singleton 3 avec la classe A : $B = \{1, 2, 3\}$

| | <i>B</i> | 4 |
|----------|----------|---|
| <i>B</i> | 0 | |
| 4 | 1.2 | 0 |

2. Lien Complet

| | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 0 | 1.0 | 2.1 | 3.3 |
| 2 | 1.0 | 0 | 1.1 | 2.3 |
| 3 | 2.1 | 1.1 | 0 | 1.2 |
| 4 | 3.3 | 2.3 | 1.2 | 0 |

On regroupe les singletons 1 et 2 : $A = \{1, 2\}$

| | <i>A</i> | 3 | 4 |
|----------|----------|-----|---|
| <i>A</i> | 0 | | |
| 3 | 2.1 | 0 | |
| 4 | 3.3 | 1.2 | 0 |

On regroupe le singleton 3 avec la classe A : $B = \{1, 2, 3\}$

| | <i>B</i> | 4 |
|----------|----------|---|
| <i>B</i> | 0 | |
| 4 | 3.3 | 0 |

3. Lien Moyen

| | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|-----|-----|-----|-----|
| 1 | 0 | 1.0 | 2.1 | 3.3 |
| 2 | 1.0 | 0 | 1.1 | 2.3 |
| 3 | 2.1 | 1.1 | 0 | 1.2 |
| 4 | 3.3 | 2.3 | 1.2 | 0 |

On regroupe les singletons 1 et 2 : $A = \{1, 2\}$

| | <i>A</i> | 3 | 4 |
|----------|----------|-----|---|
| <i>A</i> | 0 | | |
| 3 | 1.6 | 0 | |
| 4 | 2.8 | 1.2 | 0 |

On regroupe les singletons 3 et 4 : $B = \{3, 4\}$

| | <i>A</i> | <i>B</i> |
|----------|----------|----------|
| <i>A</i> | 0 | |
| <i>B</i> | 2.2 | 0 |